

ОПЕРАТОРЫ ДИФФЕРЕНЦИРОВАНИЯ БИКОМПЛЕКСНОЙ ФУНКЦИИ И ИЗОТРОПНЫЕ РЕЛЯТИВИСТСКИЕ И ЭЛЕКТРОДИНАМИЧЕСКИЕ УРАВНЕНИЯ

А.В. Горюнов

Университет Туран-Астана, Астана, Казахстан

avgor@hotmail.ru

Рассмотрены понятия бикомплексной функции и операторов частных производных этой функции по её бикомплексным, комплексным и действительным аргументам в бикомплексном пространстве. Установлена взаимосвязь операторов дифференцирования в бикомплексном пространстве и в псевдоевклидовом 4-пространстве. Тем самым получена возможность дифференцирования бикомплексной функции по 4-пространственным переменным. В результате, основные *дифференциальные* изотропные (светоподобные) уравнения релятивистского и электродинамического характера получены как прямое следствие соответствующих бикомплексных *алгебраически* соотношений предыдущей работы.

Ключевые слова: N-комплексные числа, бикомплексные числа, бикомплексная функция, операторы дифференцирования, специальная теория относительности, электродинамика.

Введение

Настоящая статья является непосредственным продолжением работы [1]¹, в которой была введена новая концепция бикомплексных чисел (называемых кратко *B*-числами или *B*-векторами), подробно разработана алгебра *B*-чисел, а затем этот математический аппарат был применён для получения основных алгебраических соотношений частной теории относительности и электродинамики.

Так, вычислением всех возможных билинейных и квадратичных произведений четырёх сопряжённых значений *B*-вектора в [1] получено десять действительных выражений, обозначенных как переменные $T, X, Y, Z, F, G, K, L, M, N$. Тем самым *B*-вектору q (четырёх его действительным координатам a, b, c, d) сопоставлено десять взаимосвязанных переменных $\{T..N\}$. Исследованы соотношения этих переменных и рассмотрены их трансформационные свойства, обусловленные преобразованием *B*-вектора. Показано, что переменные T, X, Y, Z взаимосвязаны и преобразуются как координаты изотропного 4-вектора, а переменные $\{F..N\}$ — как составляющие антисимметричного 4-тензора, аналогичного тензору электромагнитной бегущей волны. Таким образом, произвольному *B*-вектору (в *B*-пространстве) сопоставлены изотропный 4-вектор и антисимметричный 4-тензор в псевдоевклидовом 4-пространстве с сигнатурой $(+ - - -)$, а унимодулярному *B*-преобразованию *B*-вектора сопоставлено преобразование Лоренца составляющих этих 4-векторов и 4-тензоров. Получены релятивистские формулы преобразования скорости и соотношения для компонентов симметричного 4-тензора, аналогичного тензору энергии – импульса.

Цель настоящей статьи: развить основы дифференциального исчисления бикомплексных функций; установить взаимосвязь дифференциальных операций в *B*-пространстве и в 4-пространстве, опираясь на изученные в [1] зависимости между переменными этих

¹В предыдущей печатной работе А.В. Горюнова «N-комплексная алгебра и изотропные релятивистские и электродинамические уравнения» (№17, ГЧГФ), по техническим причинам, возник ряд опечаток, которые исправлены в электронной версии №17. (Прим. ред.)

пространств; получить дифференциальные соотношения релятивистского и электродинамического характера, вытекающие из взаимосвязи переменных и их производных в B -пространстве и в 4-пространстве.

Так, здесь введены понятия B -векторной функции и операторов частных производных этой функции по её бикомплексным, комплексным и действительным аргументам в B -пространстве. Получены соотношения между операторами дифференцирования (∂ -операторами) в B -пространстве и в 4-пространстве. Тем самым получена возможность дифференцирования B -векторной функции по 4-пространственным переменным. Установлено соответствие между ∂ -операторами первого порядка по 4-пространственным переменным и ∂ -операторами второго порядка по координатам B -пространства. Показано, что производные B -векторной функции по переменным T, X, Y, Z удовлетворяют в 4-пространстве волновому уравнению, а производные по переменным F, G, K, L, M, N — уравнениям Максвелла для бегущей электромагнитной волны. Эти производные являются компонентами соответственно 4-вектора и антисимметричного 4-тензора. B -преобразование, обуславливающее преобразование Лоренца для 4-координат, вызывает и преобразование Лоренца указанных компонентов. Показано, что инвариантами B -преобразования являются псевдоевклидовы квадрат 4-вектора производных и скалярное произведение 4-вектора производных и 4-вектора координат, а также определённые составляющие тензора 4-момента. Все результаты согласуются с литературными данными.

В качестве литературы сравнения и источника физических обозначений нами использовались книги Л.Д. Ландау и Е.М. Лифшица [2, 3]. Ссылки на формулы с указанием главы (1 или 2) относятся к работе [1]. Например, ссылку [1, 2:3.4] следует понимать как глава 2, раздел 3, формула 4 работы [1]. Подчеркнём, что эта публикация полностью наследует *понятия, определения и обозначения*, введённые в [1].

1 B -векторная функция и её производные

Действительные переменные a, b, c, d и сопряжённые формы бикомплексной переменной q могут быть выражены друг через друга:

$$\begin{aligned} q &= a + ib + jc + id = u + jv, & a &= (q + \bar{q} + \tilde{q} + \tilde{\tilde{q}})/4 = (u + \bar{u})/2 \\ \bar{q} &= a - ib + jc - id = \bar{u} + j\bar{v}, & b &= -i(q - \bar{q} + \tilde{q} - \tilde{\tilde{q}})/4 = -i(u - \bar{u})/2 \\ \tilde{q} &= a + ib - jc - id = u - jv, & c &= j(q + \bar{q} - \tilde{q} - \tilde{\tilde{q}})/4 = (v + \bar{v})/2 \\ \tilde{\tilde{q}} &= a - ib - jc + id = \bar{u} - j\bar{v}, & d &= -ij(q - \bar{q} - \tilde{q} + \tilde{\tilde{q}})/4 = -i(v - \bar{v})/2 \end{aligned} \quad (1.1)$$

дифференциалы этих переменных имеют аналогичный вид. Например,

$$\begin{aligned} dq &= da + idb + jdc + ijdd = du + jdv, \\ dc &= j(dq + d\bar{q} - d\tilde{q} - d\tilde{\tilde{q}})/4 = (dv + d\bar{v})/2 \end{aligned} \quad (1.2)$$

Рассмотрим функцию $f(a, b, c, d)$ от четырёх независимых действительных аргументов (a, b, c, d) . Путём замены переменных (1.1) она может быть преобразована в функцию $f(q, \bar{q}, \tilde{q}, \tilde{\tilde{q}})$ четырёх бикомплексных переменных или в функцию $f(u, v, \bar{u}, \bar{v})$ четырёх комплексных переменных. (Здесь мы следуем используемому в комплексном анализе способу записи [4–6], когда после замены переменных типа (1.1) функциональная зависимость продолжает обозначаться той же самой буквой f). В общем случае функция f будет бикомплекснозначной (B -значной). На равных правах будем использовать термин – B -векторная функция. Через свои составляющие эта функция может быть представлена в следующем виде:

$$f(a, b, c, d) = A(a, b, c, d) + iB(a, b, c, d) + jC(a, b, c, d) + ijD(a, b, c, d), \quad (1.3)$$

где A, B, C, D — действительные функции четырёх действительных переменных. Форму записи (1.3) функции f , когда она имеет ту же структуру, что и переменная q , будем называть *стандартной*.

Если функции A, B, C, D дифференцируемы, то с учётом (1.2) получим

$$\begin{aligned}
 df &= \frac{\partial f}{\partial a} da + \frac{\partial f}{\partial b} db + \frac{\partial f}{\partial c} dc + \frac{\partial f}{\partial d} dd = \\
 &= \frac{\partial f}{\partial q} dq + \frac{\partial f}{\partial \bar{q}} d\bar{q} + \frac{\partial f}{\partial \tilde{q}} d\tilde{q} + \frac{\partial f}{\partial \bar{\tilde{q}}} d\bar{\tilde{q}} = \\
 &= \frac{\partial f}{\partial u} du + \frac{\partial f}{\partial v} dv + \frac{\partial f}{\partial \bar{u}} d\bar{u} + \frac{\partial f}{\partial \bar{v}} d\bar{v} = \\
 &= \frac{\partial f}{\partial q} (da + idb + jdc + ijdd) + \frac{\partial f}{\partial \bar{q}} (da - idb + jdc - ijdd) + \\
 &\quad + \frac{\partial f}{\partial \tilde{q}} (da + idb - jdc - ijdd) + \frac{\partial f}{\partial \bar{\tilde{q}}} (da - idb - jdc + ijdd) = \\
 &= \left(\frac{\partial f}{\partial q} + \frac{\partial f}{\partial \bar{q}} + \frac{\partial f}{\partial \tilde{q}} + \frac{\partial f}{\partial \bar{\tilde{q}}} \right) da + i \left(\frac{\partial f}{\partial q} - \frac{\partial f}{\partial \bar{q}} + \frac{\partial f}{\partial \tilde{q}} - \frac{\partial f}{\partial \bar{\tilde{q}}} \right) db + \\
 &\quad + j \left(\frac{\partial f}{\partial q} + \frac{\partial f}{\partial \bar{q}} - \frac{\partial f}{\partial \tilde{q}} - \frac{\partial f}{\partial \bar{\tilde{q}}} \right) dc + ij \left(\frac{\partial f}{\partial q} - \frac{\partial f}{\partial \bar{q}} - \frac{\partial f}{\partial \tilde{q}} + \frac{\partial f}{\partial \bar{\tilde{q}}} \right) dd = \\
 &= \frac{\partial f}{\partial u} (da + idb) + \frac{\partial f}{\partial v} (dc + idd) + \frac{\partial f}{\partial \bar{u}} (da - idb) + \frac{\partial f}{\partial \bar{v}} (dc - idd) = \\
 &= \left(\frac{\partial f}{\partial u} + \frac{\partial f}{\partial \bar{u}} \right) da + i \left(\frac{\partial f}{\partial u} - \frac{\partial f}{\partial \bar{u}} \right) db + \left(\frac{\partial f}{\partial v} + \frac{\partial f}{\partial \bar{v}} \right) dc + i \left(\frac{\partial f}{\partial v} - \frac{\partial f}{\partial \bar{v}} \right) dd.
 \end{aligned} \tag{1.4}$$

При таком, классическом способе записи операторов дифференцирования (кратко — ∂ -операторов) массивы формул типа (1.4) выглядят достаточно громоздко. Поэтому, наряду с полной формой ∂ -операторов, используют более компактный вариант их записи:

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial}{\partial a} &= \partial_a, \\
 \frac{\partial f}{\partial a} &= \partial_a f,
 \end{aligned} \tag{1.5}$$

$$\frac{\partial f}{\partial q} + \frac{\partial f}{\partial \bar{q}} + \frac{\partial f}{\partial \tilde{q}} + \frac{\partial f}{\partial \bar{\tilde{q}}} = (\partial_q + \partial_{\bar{q}} + \partial_{\tilde{q}} + \partial_{\bar{\tilde{q}}}) f$$

Для нашего материала этот способ обозначений имеет две неудобные особенности. Во-первых, действие оператора на операнд внешне выглядит как обычное умножение. Поэтому, когда приходится иметь дело именно с произведением ∂ -оператора и переменной или с умножением самих ∂ -операторов, то это надо специально выделять и оговаривать. Во-вторых, везде *одинаковый* символ операции дифференцирования « ∂ » обозначен строчной

буквой, тогда как *различные* переменные, по которым производится дифференцирование, указаны мелким шрифтом в подстрочном индексе. При большом количестве разных и сложных подстрочных индексов такая форма записи оказывается трудоёмкой для восприятия. Чтобы скорректировать эти особенности, введём следующие, модифицированные по сравнению с (1.5) обозначения:

$$\partial_a = \partial a,$$

$$\partial_a f = (\partial a | f), \quad (1.6)$$

$$(\partial_q + \partial_{\bar{q}} + \partial_{\tilde{q}} + \partial_{\tilde{\bar{q}}}) f = (\partial q + \partial \bar{q} + \partial \tilde{q} + \partial \tilde{\bar{q}} | f)$$

В таких обозначениях различные переменные дифференцирования записаны строчными буквами, а один и тот же символ операции дифференцирования « ∂ » указан в виде левого надстрочного индекса. При этом оператор и операнд дифференцирования разделены вертикальной чертой «|», тогда как для операции умножения оставлено её традиционное обозначение.

Приравнивая в (1.4) выражения при одинаковых дифференциалах (и опустив во всех частях равенства *один и тот же* операнд f), получим следующие соотношения для операторов частных производных:

$$\begin{aligned} \partial a &= (\partial q + \partial \bar{q} + \partial \tilde{q} + \partial \tilde{\bar{q}}) = (\partial u + \partial \bar{u}) \\ \partial b &= i(\partial q - \partial \bar{q} + \partial \tilde{q} - \partial \tilde{\bar{q}}) = i(\partial u - \partial \bar{u}) \\ \partial c &= j(\partial q + \partial \bar{q} - \partial \tilde{q} - \partial \tilde{\bar{q}}) = (\partial v + \partial \bar{v}) \\ \partial d &= ij(\partial q - \partial \bar{q} - \partial \tilde{q} + \partial \tilde{\bar{q}}) = i(\partial v - \partial \bar{v}) \end{aligned} \quad (1.7)$$

Аналогично, или непосредственно из (1.7), получим также:

$$\begin{aligned} 4 \partial q &= \partial a - i \partial b + j \partial c - ij \partial d = (\partial a - i \partial b) + j(\partial c - i \partial d) = 2(\partial u + j \partial v) \\ 4 \partial \bar{q} &= \partial a + i \partial b + j \partial c + ij \partial d = (\partial a + i \partial b) + j(\partial c + i \partial d) = 2(\partial \bar{u} + j \partial \bar{v}) \\ 4 \partial \tilde{q} &= \partial a - i \partial b - j \partial c + ij \partial d = (\partial a - i \partial b) - j(\partial c - i \partial d) = 2(\partial u - j \partial v) \\ 4 \partial \tilde{\bar{q}} &= \partial a + i \partial b - j \partial c - ij \partial d = (\partial a + i \partial b) - j(\partial c + i \partial d) = 2(\partial \bar{u} - j \partial \bar{v}) \end{aligned} \quad (1.8)$$

Таким образом, частная производная от функции f по переменной q может быть записана следующими способами:

$$\partial f / \partial q = (\partial q | f) = (\partial u + j \partial v | f) / 2 = (\partial a - i \partial b + j \partial c - ij \partial d | f) / 4$$

∂ -оператор по комплексной переменной, выраженный через частные производные по действительным переменным, имеет комплексно-сопряжённую структуру:

$$\begin{aligned} u &= a + ib, & \bar{u} &= a - ib, & v &= c + id, & \bar{v} &= c - id, \\ \partial u &= (\partial a - i \partial b) / 2, & \partial \bar{u} &= (\partial a + i \partial b) / 2, & \partial v &= (\partial c - i \partial d) / 2, & \partial \bar{v} &= (\partial c + i \partial d) / 2. \end{aligned}$$

Тем самым и ∂ -операторы по бикомплексным переменным (1.8), выраженные через производные по действительным переменным, имеют *структуру* B -векторов, комплексно-сопряжённых тем переменным, по которым проводится дифференцирование. Когда базисная

единица (i) явно в переменную дифференцирования не входит, то структура ∂ -операторов оказывается такой же, как у самих C - и B -векторов. Например,

$$q = u + jv \quad \text{и} \quad \partial q = (\partial u + j\partial v) / 2.$$

Подстановка переменных (1.1) в формулы (1.8) показывает, что частные производные любой из этих переменных по всем её сопряжённым формам равны нулю, а производная по себе самой — единице. Например,

$$\begin{aligned} (\partial q | q) &= (\partial a - i\partial b + j\partial c - ij\partial d | a + ib + jc + ijd) / 4 = (1 + 1 + 1 + 1) / 4 = 1 \\ (\partial q | \bar{q}) &= (\partial a - i\partial b + j\partial c - ij\partial d | a - ib + jc - ijd) / 4 = (1 - 1 + 1 - 1) / 4 = 0 \\ (\partial \bar{q} | \bar{q}) &= (\partial a + i\partial b + j\partial c + ij\partial d | a - ib + jc - ijd) / 4 = (1 + 1 + 1 + 1) / 4 = 1. \end{aligned} \tag{1.9}$$

Стандартная форма B -векторной функции (1.3) подразумевает возможность записи её сопряжённых значений в соответствующих *стандартных сопряжённых* формах:

$$\begin{aligned} \bar{f}(a, b, c, d) &= A(a, b, c, d) - iB(a, b, c, d) + jC(a, b, c, d) - ijD(a, b, c, d) \\ \tilde{f}(a, b, c, d) &= A(a, b, c, d) + iB(a, b, c, d) - jC(a, b, c, d) - ijD(a, b, c, d) \\ \tilde{\tilde{f}}(a, b, c, d) &= A(a, b, c, d) - iB(a, b, c, d) - jC(a, b, c, d) + ijD(a, b, c, d). \end{aligned} \tag{1.10}$$

Принцип построения операторов (1.7), (1.8) не зависит от вида дифференцируемой функции. Поэтому, те же операторные соотношения будут иметь место и для функций (1.10). Естественно, результат действия одних и тех же операторов на различные функции будет различным.

2 Операторы вторых производных по переменным B -пространства Операторы первых производных по переменным 4 -пространства

Вторую производную некоторой функции получают дифференцированием её первой производной. В терминах операторов дифференцирования эта процедура эквивалентна действию друг на друга двух ∂ -операторов первого порядка, получения тем самым оператора второго порядка, а затем его действия на дифференцируемую функцию:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial a \partial b} = \frac{\partial}{\partial b} \left(\frac{\partial f}{\partial a} \right) = \left(\frac{\partial}{\partial b} \frac{\partial}{\partial a} \right) f = \left(\frac{\partial^2}{\partial a \partial b} \right) f, \quad \text{где} \quad \frac{\partial^2}{\partial a \partial b} = \frac{\partial}{\partial b} \frac{\partial}{\partial a}.$$

Для операторов вторых (и более высокого порядка) частных производных, в развитие (1.6), введём компактные обозначения по следующему принципу:

$$\frac{\partial^2}{\partial a \partial b} = \partial_{ab}, \quad \frac{\partial^2}{\partial a^2} = \partial_{aa} = \partial_{a^2}, \quad \frac{\partial^4}{\partial a \partial b^2 \partial c} = \partial_{ab^2c} \quad \text{и т.п.,} \tag{2.1}$$

где характер и порядок производной однозначно определяются перечнем переменных дифференцирования, стоящих после *надстрочного* символа « ∂ ». В обозначениях (1.6) и (2.1) вторую производную можно кратко записать так:

$$\begin{aligned} (\partial b | \partial a | f) &= (\partial_{ab} | f), \quad \text{где} \quad (\partial_{ab}) = (\partial b | \partial a); \\ (\partial a | \partial a | f) &= (\partial_{a^2} | f), \quad \text{где} \quad (\partial_{a^2}) = (\partial a | \partial a). \end{aligned} \tag{2.2}$$

Например, вторая производная от a^2 «по де a дважды»: $\partial^2(a^2) / \partial a^2 = (\partial_{a^2} | a^2) = 2$.

Поскольку значение смешанных производных дифференцируемой функции не зависит от порядка дифференцирования, то

$$(\partial b | \partial a) = \partial ab = \partial ba = (\partial a | \partial b) \quad (2.3)$$

и мы будем использовать свойство (2.3) для того, чтобы располагать переменные дифференцирования в ∂ -операторах в наиболее наглядном порядке.

На основе (1.8), действуя оператором на оператор, для вторых частных производных получим:

$$\begin{aligned} 16 \partial q \bar{q} &= 4 [\partial u \bar{u} + \partial v \bar{v} + j(\partial u \bar{v} + \partial \bar{u} v)] = \partial a^2 + \partial b^2 + \partial c^2 + \partial d^2 + j2 (\partial ac + \partial bd) \\ 16 \partial \tilde{q} \tilde{\bar{q}} &= 4 [\partial u \bar{u} + \partial v \bar{v} - j(\partial u \bar{v} + \partial \bar{u} v)] = \partial a^2 + \partial b^2 + \partial c^2 + \partial d^2 - j2 (\partial ac + \partial bd) \\ 16 \partial q \tilde{\bar{q}} &= 4 [\partial u \bar{u} - \partial v \bar{v} - j(\partial u \bar{v} - \partial \bar{u} v)] = \partial a^2 + \partial b^2 - \partial c^2 - \partial d^2 - ij2 (\partial ad - \partial bc) \\ 16 \partial \tilde{q} \bar{q} &= 4 [\partial u \bar{u} - \partial v \bar{v} + j(\partial u \bar{v} - \partial \bar{u} v)] = \partial a^2 + \partial b^2 - \partial c^2 - \partial d^2 + ij2 (\partial ad - \partial bc) \\ 16 \partial q \tilde{q} &= 4 (\partial u^2 - \partial v^2) = \partial a^2 - \partial b^2 - \partial c^2 + \partial d^2 - i2 (\partial ab - \partial cd) \\ 16 \partial \tilde{q} \tilde{\bar{q}} &= 4 (\partial \bar{u}^2 - \partial \bar{v}^2) = \partial a^2 - \partial b^2 - \partial c^2 + \partial d^2 + i2 (\partial ab - \partial cd) \end{aligned} \quad (2.4)$$

$$\begin{aligned} 16 \partial q^2 &= 4 (\partial u^2 + \partial v^2 + i2 \partial uv) = \\ &= \partial a^2 - \partial b^2 + \partial c^2 - \partial d^2 - i2 (\partial ab + \partial cd) + j2 (\partial ac - \partial bd) - ij2 (\partial ad + \partial bc) \end{aligned} \quad (2.5)$$

Значения $\partial \bar{q}^2$, $\partial \tilde{q}^2$, $\partial \tilde{\bar{q}}^2$ находим соответствующим сопряжением выражения (2.5). Отметим, что ∂ -операторы вторых производных (2.4) и (2.5) имеют структуру, комплексно сопряжённую структуре аналогичных произведений B -векторов.

С учётом строения переменных $\{T..N\}$ [1, 2:1.1] и [1, 2:4.1], из (2.4) и (2.5) имеем возможность записать:

$$\begin{aligned} (\partial q \bar{q} + \partial \tilde{q} \tilde{\bar{q}}) &= (\partial u \bar{u} + \partial v \bar{v}) / 2 = (\partial a^2 + \partial b^2 + \partial c^2 + \partial d^2) / 8 = \partial T \\ (\partial q \tilde{\bar{q}} + \partial \tilde{q} \bar{q}) &= (\partial u \bar{u} - \partial v \bar{v}) / 2 = (\partial a^2 + \partial b^2 - \partial c^2 - \partial d^2) / 8 = \partial Y \\ (\partial q \tilde{q} + \partial \tilde{q} \tilde{\bar{q}}) &= (\partial u^2 - \partial v^2 + \partial \bar{u}^2 - \partial \bar{v}^2) / 4 = (\partial a^2 - \partial b^2 - \partial c^2 + \partial d^2) / 8 = \partial F \\ (\partial q \tilde{q} - \partial \tilde{q} \tilde{\bar{q}}) &= (\partial u^2 - \partial v^2 - \partial \bar{u}^2 + \partial \bar{v}^2) / 4 = -i (\partial ab - \partial cd) / 4 = -i \partial G \\ (\partial q \tilde{\bar{q}} - \partial \tilde{q} \bar{q}) &= -j (\partial u \bar{v} - \partial \bar{u} v) / 2 = -ij (\partial ad - \partial bc) / 4 = -ij \partial Z \\ (\partial q \bar{q} - \partial \tilde{q} \tilde{\bar{q}}) &= j (\partial u \bar{v} + \partial \bar{u} v) / 2 = j (\partial ac + \partial bd) / 4 = j \partial X \end{aligned} \quad (2.6)$$

$$\begin{aligned} (\partial q^2 + \partial \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 + \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 &= (\partial u^2 + \partial v^2 + \partial \bar{u}^2 + \partial \bar{v}^2) / 4 = \\ &= (\partial a^2 - \partial b^2 + \partial c^2 - \partial d^2) / 8 = \partial K \end{aligned}$$

$$(\partial q^2 - \partial \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 - \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 = (\partial u^2 + \partial v^2 - \partial \bar{u}^2 - \partial \bar{v}^2) / 4 = -i (\partial ab + \partial cd) / 4 = -i \partial L \quad (2.7)$$

$$(\partial q^2 + \partial \bar{q}^2 - \partial \tilde{q}^2 - \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 = j (\partial uv + \partial \bar{u} \bar{v}) / 2 = j (\partial ac - \partial bd) / 4 = j \partial M$$

$$(\partial q^2 - \partial \bar{q}^2 - \partial \tilde{q}^2 + \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 = j (\partial uv - \partial \bar{u} \bar{v}) / 2 = -ij (\partial ad + \partial bc) / 4 = -ij \partial N$$

Операторы (2.6), (2.7) являются комплексом *вторых* производных B -векторной функции по её собственным аргументам и одновременно выступают в роли *первых* производных по переменным $\{T..N\}$. При этом для всех десяти переменных $\{T..N\}$ и всех десяти ∂ -операторов (2.6), (2.7) действие на собственную переменную даёт единицу, а на девять остальных — ноль. Например,

$$\begin{aligned} (\partial T | T) &= (\partial a^2 + \partial b^2 + \partial c^2 + \partial d^2 | a^2 + b^2 + c^2 + d^2) / 8 = (2 + 2 + 2 + 2) / 8 = 1 \\ (\partial T | Y) &= (\partial a^2 + \partial b^2 + \partial c^2 + \partial d^2 | a^2 + b^2 - c^2 - d^2) / 8 = (2 + 2 - 2 - 2) / 8 = 0 \\ (\partial T | K) &= (\partial a^2 + \partial b^2 + \partial c^2 + \partial d^2 | a^2 - b^2 + c^2 - d^2) / 8 = (2 - 2 + 2 - 2) / 8 = 0 \end{aligned} \quad (2.8)$$

Множество операторов (2.6), (2.7) и его основные подмножества кратко обозначим так:

$$\begin{aligned} \{\partial T, \partial X, \partial Y, \partial Z, \partial F, \partial G, \partial K, \partial L, \partial M, \partial N\} &= \{\partial T.. \partial N\}, \\ \{\partial T, \partial X, \partial Y, \partial Z, \partial F, \partial G\} &= \{\partial T.. \partial G\}, \\ \{\partial F, \partial G, \partial K, \partial L, \partial M, \partial N\} &= \{\partial F.. \partial N\}, \\ \{\partial T, \partial X, \partial Y, \partial Z\} &= \{\partial T.. \partial Z\}, \\ \{\partial K, \partial L, \partial M, \partial N\} &= \{\partial K.. \partial N\}. \end{aligned}$$

В обозначениях (2.6), (2.7) исходные формулы (2.4), (2.5) принимают вид:

$$\begin{aligned} 2^{\partial} q \bar{q} &= (\partial T + j^{\partial} X), \quad 2^{\partial} q \tilde{q} = (\partial Y - ij^{\partial} Z), \quad 2^{\partial} q \tilde{q} = (\partial F - i^{\partial} G) \\ 2^{\partial} \tilde{q} \bar{q} &= (\partial T - j^{\partial} X), \quad 2^{\partial} \tilde{q} \tilde{q} = (\partial Y + ij^{\partial} Z), \quad 2^{\partial} \tilde{q} \tilde{q} = (\partial F + i^{\partial} G) \end{aligned} \quad (2.9)$$

$$2^{\partial} q^2 = (\partial K - i^{\partial} L + j^{\partial} M - ij^{\partial} N) \quad (2.10)$$

Значения $\partial \bar{q}^2$, $\partial \tilde{q}^2$, $\partial \tilde{q}^2$ получаем соответствующим сопряжением выражения (2.10).

Таким образом, каждому из десяти операторов $\{\partial T.. \partial N\}$ сопоставляется дифференциальный комплекс второго порядка по четырём независимым переменным (a, b, c, d) или по эквивалентным четвёркам аргументов $(q, \bar{q}, \tilde{q}, \tilde{q})$ или (u, v, \bar{u}, \bar{v}) .

3 Соотношения вторых производных по переменным T, X, Y, Z, F, G . Волновое уравнение

Из (2.6), действуя оператором на оператор, получим следующие операторы вторых производных уже по переменным $\{T..G\}$:

$$\begin{aligned} \partial T^2 &= (\partial q^2 \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}}^2 + 2 \partial q \bar{q} \tilde{q} \tilde{\bar{q}}) = \\ &= [\partial a^4 + \partial b^4 + \partial c^4 + \partial d^4 + 2 (\partial a^2 b^2 + \partial a^2 c^2 + \partial a^2 d^2 + \partial b^2 c^2 + \partial b^2 d^2 + \partial c^2 d^2)] / 64 \\ \partial X^2 &= (\partial q^2 \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}}^2 - 2 \partial q \bar{q} \tilde{q} \tilde{\bar{q}}) = [4 (\partial a^2 c^2 + \partial b^2 d^2 + 2 \partial abcd)] / 64 \\ \partial Y^2 &= (\partial q^2 \tilde{q}^2 + \partial \bar{q}^2 \tilde{\bar{q}}^2 + 2 \partial q \bar{q} \tilde{q} \tilde{\bar{q}}) = \\ &= [\partial a^4 + \partial b^4 + \partial c^4 + \partial d^4 + 2 (\partial a^2 b^2 - \partial a^2 c^2 - \partial a^2 d^2 - \partial b^2 c^2 - \partial b^2 d^2 + \partial c^2 d^2)] / 64 \quad (3.1) \\ \partial Z^2 &= - (\partial q^2 \tilde{q}^2 + \partial \bar{q}^2 \tilde{\bar{q}}^2 - 2 \partial q \bar{q} \tilde{q} \tilde{\bar{q}}) = [4 (\partial a^2 d^2 + \partial b^2 c^2 - 2 \partial abcd)] / 64 \\ \partial F^2 &= (\partial q^2 \tilde{q}^2 + \partial \bar{q}^2 \tilde{\bar{q}}^2 + 2 \partial q \bar{q} \tilde{q} \tilde{\bar{q}}) = \\ &= [\partial a^4 + \partial b^4 + \partial c^4 + \partial d^4 - 2 (\partial a^2 b^2 + \partial a^2 c^2 - \partial a^2 d^2 - \partial b^2 c^2 + \partial b^2 d^2 + \partial c^2 d^2)] / 64 \\ \partial G^2 &= - (\partial q^2 \tilde{q}^2 + \partial \bar{q}^2 \tilde{\bar{q}}^2 - 2 \partial q \bar{q} \tilde{q} \tilde{\bar{q}}) = [4 (\partial a^2 b^2 + \partial c^2 d^2 - 2 \partial abcd)] / 64, \end{aligned}$$

где оператор 4-ой смешанной производной

$$\begin{aligned} 256 \partial q \bar{q} \tilde{q} \tilde{\bar{q}} &= \\ &= \{ \partial a^2 + \partial b^2 + \partial c^2 + \partial d^2 + j2 (\partial ac + \partial bd) \mid \partial a^2 + \partial b^2 + \partial c^2 + \partial d^2 - j2 (\partial ac + \partial bd) \} = \\ &= \{ \partial a^4 + \partial b^4 + \partial c^4 + \partial d^4 + \\ &\quad + 2 (\partial a^2 b^2 - \partial a^2 c^2 + \partial a^2 d^2 + \partial b^2 c^2 - \partial b^2 d^2 + \partial c^2 d^2) - 8 \partial abcd \}. \end{aligned} \quad (3.2)$$

Из (3.1) вытекают следующие соотношения:

$$(\partial T^2 - \partial X^2) = (\partial Y^2 + \partial Z^2) = (\partial F^2 + \partial G^2) = 4 \partial q \bar{q} \tilde{q} \tilde{\bar{q}}. \quad (3.3)$$

Отметим, что эти соотношения могут быть получены и непосредственно действием друг на друга сопряжённых операторов (2.9), что рассматривается в следующем разделе. Пока же, из (3.3) находим

$$(\partial T^2 - \partial X^2 - \partial Y^2 - \partial Z^2) = 0 \quad (3.4)$$

$$(\partial T^2 - \partial X^2 - \partial F^2 - \partial G^2) = 0 \quad (3.5)$$

$$\partial T^2 = (\partial X^2 + \partial Y^2 + \partial Z^2) = (\partial X^2 + \partial F^2 + \partial G^2). \quad (3.6)$$

Из (3.6) следует, что любая дифференцируемая B -векторная функция удовлетворяет в 4-пространстве следующему волновому уравнению:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial T^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial Y^2} + \frac{\partial^2 f}{\partial Z^2}. \quad (3.7)$$

Аналогичное волновое уравнение имеет место и для переменных (T, X, F, G) .

Если первые производные по переменным (T, X, Y, Z) записать в обозначениях энергии и составляющих импульса $(\mathcal{E}, \mathbf{p})$

$$\frac{\partial f}{\partial T} = \mathcal{E}, \quad \frac{\partial f}{\partial X} = -p_x, \quad \frac{\partial f}{\partial Y} = -p_y, \quad \frac{\partial f}{\partial Z} = -p_z, \quad (3.8)$$

то уравнение (3.7) принимает вид

$$-\frac{\partial \mathcal{E}}{\partial T} = \frac{\partial p_x}{\partial X} + \frac{\partial p_y}{\partial Y} + \frac{\partial p_z}{\partial Z} = \operatorname{div} \mathbf{p}. \quad (3.9)$$

А из равенства смешанных производных, для переменных (3.8) получим

$$\frac{\partial^2 f}{\partial T \partial X} = \frac{\partial \mathcal{E}}{\partial X} = -\frac{\partial p_x}{\partial T}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial T \partial Y} = \frac{\partial \mathcal{E}}{\partial Y} = -\frac{\partial p_y}{\partial T}, \quad \frac{\partial^2 f}{\partial T \partial Z} = \frac{\partial \mathcal{E}}{\partial Z} = -\frac{\partial p_z}{\partial T}, \quad (3.10)$$

что даёт 3-векторное уравнение

$$\operatorname{grad} \mathcal{E} = -\frac{\partial \mathbf{p}}{\partial T} \quad (3.11)$$

Отметим, что в общем случае величины (3.8), как производные B -векторной функции по действительным переменным, являются B -векторными, и требуют более подробного физического анализа в дальнейшем.

4 Произведение и композиция операторов дифференцирования

Термины «произведение» и «композиция» при обозначении последовательного действия операторов употребляют как синонимы. В физике (например, в квантовой механике) обычно используют термин «произведение» операторов [9]. Результат такого «произведения» существенно зависит от типа линейной операции. Например, «произведение» линейных функций рассматривается как получение сложной линейной функции, «произведение» операторов дифференцирования первого порядка — как нахождение второй производной, а «произведение» координат — как произведение координат и т.п. При таком подходе операция обычного умножения производных остаётся вне рамок данного формализма, поскольку он не способен *не преобразовывать* «произведение» ∂ -операторов в повторное дифференцирование. Например, когда в квантовой механике квадратное уравнение энергии-импульса интерпретируют как операторное (в обозначениях типа (3.8)), то получают дифференциальное уравнение второго порядка [9]. В зависимости от вида исходного уравнения (изотропное или времениподобное), результатом будет волновое уравнение типа (3.7) или уравнение Клейна–Гордона, для которых исходные алгебраические соотношения имеют характер дисперсионных уравнений.

В нашей работе, ∂ -операторы фактически служат для краткой записи частных производных, которые сами являются B -векторами. Учитывая опыт предыдущей работы [1], можно ожидать, что не только дифференциальные, но и алгебраические соотношения между B -векторными производными могут представлять интерес с физической точки зрения. Поэтому, желательно иметь возможность отличать повторное дифференцирование от алгебраического умножения производных уже на уровне операторного способа записи, а также на уровне терминологии. Исходя из этих соображений, «произведением» (переменных, производных, функций, ∂ -операторов, переменной и ∂ -оператора и т.п.) мы будем называть только их обычное умножение друг на друга. Термин «композиция» будем применять для обозначения последовательного действия ∂ -операторов. Способ записи (1.6), когда действие ∂ -оператора на операнд (другой ∂ -оператор или переменную) обозначено вертикальной чертой, позволяет отличать композицию ∂ -операторов от их произведения.

Пример записи произведений ∂ -операторов: $(\partial a)(\partial bc)$ и $(\partial a)(\partial a) = (\partial a)^2$, а пример записи их соответствующих композиций: $(\partial a | \partial bc) = \partial abc$ и $(\partial a | \partial a) = \partial a^2$.

Все структурные элементы сложного оператора действуют на *одну и ту же* (произвольную, дифференцируемую) функцию. Если несколько операторов объединены в некоторое уравнение, то всё это уравнение относится к *той же самой* функции. При необходимости записать одно уравнение для различных функций, эти функции должны быть указаны явно. Тем самым, мы фактически перейдём от операторного уравнения к конкретному дифференциальному уравнению.

Проиллюстрируем способ записи композиции и произведения ∂ -операторов на примере соотношений (2.9):

$$\begin{aligned} (\partial T + j^\partial X | \partial T - j^\partial X) &= (\partial T^2 - \partial X^2) = 4 (\partial q\bar{q} | \partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}}) = 4 \partial q\bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}} \\ (\partial Y - ij^\partial Z | \partial Y + ij^\partial Z) &= (\partial Y^2 + \partial Z^2) = 4 (\partial q\tilde{q} | \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) = 4 \partial q\tilde{q}\bar{q}\tilde{\bar{q}} \\ (\partial F - i^\partial G | \partial F + i^\partial G) &= (\partial F^2 + \partial G^2) = 4 (\partial q\tilde{q} | \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) = 4 \partial q\tilde{q}\bar{q}\tilde{\bar{q}}, \end{aligned} \quad (4.1)$$

$$\begin{aligned} (\partial T + j^\partial X) (\partial T - j^\partial X) &= (\partial T)^2 - (\partial X)^2 = 4 (\partial q\bar{q}) (\partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}}) \\ (\partial Y - ij^\partial Z) (\partial Y + ij^\partial Z) &= (\partial Y)^2 + (\partial Z)^2 = 4 (\partial q\tilde{q}) (\partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) \\ (\partial F - i^\partial G) (\partial F + i^\partial G) &= (\partial F)^2 + (\partial G)^2 = 4 (\partial q\tilde{q}) (\partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}). \end{aligned} \quad (4.2)$$

В (4.1) получены операторы *вторых* производных, а в (4.2) — *квадраты* операторов *первых* производных по переменным $\{T..G\}$.

При композиции ∂ -операторов мы заведомо имеем дело с той же исходной функцией. Например, первое из уравнений (4.1) при полной записи согласно (2.2) выглядит так:

$$(\partial T + j^\partial X | \partial T - j^\partial X | f) = (\partial T^2 - \partial X^2 | f) = 4 (\partial q\bar{q} | \partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}} | f) = 4 (\partial q\bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}} | f).$$

Произведения производных могут быть найдены и для различных функций:

$$\begin{aligned} 2 (\partial q\bar{q} | f_1) &= (\partial T + j^\partial X | f_1) \quad \text{и} \quad 2 (\partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}} | f_2) = (\partial T - j^\partial X | f_2) \\ 4 (\partial q\bar{q} | f_1) (\partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}} | f_2) &= (\partial T + j^\partial X | f_1) (\partial T - j^\partial X | f_2) = \\ &= \left(\frac{\partial f_1}{\partial T} \frac{\partial f_2}{\partial T} - \frac{\partial f_1}{\partial X} \frac{\partial f_2}{\partial X} \right) - j \left(\frac{\partial f_1}{\partial T} \frac{\partial f_2}{\partial X} - \frac{\partial f_1}{\partial X} \frac{\partial f_2}{\partial T} \right) \end{aligned} \quad (4.3)$$

В случае $f_1 \equiv f_2$, дифференциальное уравнение (4.3) сводится к первому из операторных уравнений (4.2).

С учётом сказанного, вернёмся непосредственно к уравнениям (4.1) и (4.2). Из (4.1) вытекают полученные выше волновые уравнения (3.6), (3.7). Тогда как из (4.2) следуют соотношения:

$$\begin{aligned} (\partial T)^2 - (\partial X)^2 - (\partial Y)^2 - (\partial Z)^2 &= 4 [(\partial q\bar{q}) (\partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}}) - (\partial q\tilde{q}) (\partial \bar{q}\tilde{\bar{q}})] \\ (\partial T)^2 - (\partial X)^2 - (\partial F)^2 - (\partial G)^2 &= 4 [(\partial q\bar{q}) (\partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}}) - (\partial q\tilde{q}) (\partial \bar{q}\tilde{\bar{q}})] \end{aligned} \quad (4.4)$$

Это уже не волновые дифференциальные уравнения второго порядка, а квадратные уравнения для первых производных B -векторной функции, имеющие 4-векторную структуру. Для произвольной функции, произведения производных в правой части уравнений — $(\partial q\bar{q} | f) (\partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}} | f)$, $(\partial q\tilde{q} | f) (\partial \bar{q}\tilde{\bar{q}} | f)$, $(\partial q\tilde{q} | f) (\partial \bar{q}\tilde{\bar{q}} | f)$ — не обязаны быть равны друг другу. То есть, правая часть в (4.4) может быть не равна нулю. Поэтому 4-векторы, соответствующие уравнениям (4.4), в общем случае не являются *изотропными*. Например, это относится к 4-вектору в обозначениях энергии-импульса (3.8).

5 Соотношения вторых производных по переменным F, G, K, L, M, N . Изотропные уравнения Максвелла

При интерпретации производных по переменным $\{F..G\}$ воспользуемся аналогией с алгебраическими соотношениями [1, 2:4.5] для тензора $(\mathcal{A}, \mathcal{B})$ и проверим адекватность применения обозначений электромагнитного поля (\mathbf{E}, \mathbf{H}) :

$$\begin{aligned} E_x &= \frac{\partial f}{\partial \mathcal{A}_x} \equiv \frac{\partial f}{\partial F}, & E_y &= \frac{\partial f}{\partial \mathcal{A}_y} \equiv -\frac{\partial f}{\partial M}, & E_z &= \frac{\partial f}{\partial \mathcal{A}_z} \equiv -\frac{\partial f}{\partial L} \\ H_x &= \frac{\partial f}{\partial \mathcal{B}_x} \equiv \frac{\partial f}{\partial G}, & H_y &= \frac{\partial f}{\partial \mathcal{B}_y} \equiv -\frac{\partial f}{\partial N}, & H_z &= \frac{\partial f}{\partial \mathcal{B}_z} \equiv \frac{\partial f}{\partial K}. \end{aligned} \quad (5.1)$$

Дифференцируя переменные (5.1) по T, X, Y, Z , получим:

$$\begin{aligned} \frac{\partial E_x}{\partial T} &= \frac{\partial^2 f}{\partial F \partial T}, & \frac{\partial E_x}{\partial X} &= \frac{\partial^2 f}{\partial F \partial X}, & \frac{\partial E_x}{\partial Y} &= \frac{\partial^2 f}{\partial F \partial Y}, & \frac{\partial E_x}{\partial Z} &= \frac{\partial^2 f}{\partial F \partial Z} \\ \frac{\partial E_y}{\partial T} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial M \partial T}, & \frac{\partial E_y}{\partial X} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial M \partial X}, & \frac{\partial E_y}{\partial Y} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial M \partial Y}, & \frac{\partial E_y}{\partial Z} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial M \partial Z} \\ \frac{\partial E_z}{\partial T} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial L \partial T}, & \frac{\partial E_z}{\partial X} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial L \partial X}, & \frac{\partial E_z}{\partial Y} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial L \partial Y}, & \frac{\partial E_z}{\partial Z} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial L \partial Z} \\ \frac{\partial H_x}{\partial T} &= \frac{\partial^2 f}{\partial G \partial T}, & \frac{\partial H_x}{\partial X} &= \frac{\partial^2 f}{\partial G \partial X}, & \frac{\partial H_x}{\partial Y} &= \frac{\partial^2 f}{\partial G \partial Y}, & \frac{\partial H_x}{\partial Z} &= \frac{\partial^2 f}{\partial G \partial Z} \\ \frac{\partial H_y}{\partial T} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial N \partial T}, & \frac{\partial H_y}{\partial X} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial N \partial X}, & \frac{\partial H_y}{\partial Y} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial N \partial Y}, & \frac{\partial H_y}{\partial Z} &= -\frac{\partial^2 f}{\partial N \partial Z} \\ \frac{\partial H_z}{\partial T} &= \frac{\partial^2 f}{\partial K \partial T}, & \frac{\partial H_z}{\partial X} &= \frac{\partial^2 f}{\partial K \partial X}, & \frac{\partial H_z}{\partial Y} &= \frac{\partial^2 f}{\partial K \partial Y}, & \frac{\partial H_z}{\partial Z} &= \frac{\partial^2 f}{\partial K \partial Z}. \end{aligned} \quad (5.2)$$

Производные (5.2) удовлетворяют следующим соотношениям:

$$\begin{aligned} \partial E_x / \partial X &= (\partial F X | f) = [(\partial q \tilde{q} + \partial \tilde{q} \tilde{q}) | j (\partial q \tilde{q} - \partial \tilde{q} \tilde{q}) | f] \rightarrow \\ \partial E_y / \partial Y &= -(\partial M Y | f) = -[j (\partial q^2 + \partial \tilde{q}^2 - \partial \tilde{q}^2 - \partial \tilde{q}^2) / 2 | (\partial q \tilde{q} + \partial \tilde{q} \tilde{q}) | f] \Rightarrow \\ \partial E_z / \partial Z &= -(\partial L Z | f) = -[i (\partial q^2 - \partial \tilde{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 - \partial \tilde{q}^2) / 2 | ij (\partial q \tilde{q} - \partial \tilde{q} \tilde{q}) | f] \Rightarrow \\ &\rightarrow j (\partial q^2 \tilde{q} \tilde{q} + \partial q \tilde{q}^2 \tilde{q} - \partial q \tilde{q}^2 \tilde{q} - \partial \tilde{q} \tilde{q} \tilde{q}^2 | f) \\ &\Rightarrow -j (\partial q^2 \tilde{q} \tilde{q} + \partial q \tilde{q}^2 \tilde{q} - \partial q \tilde{q}^2 \tilde{q} - \partial \tilde{q} \tilde{q} \tilde{q}^2 + \partial q^3 \tilde{q} + \partial \tilde{q}^3 \tilde{q} - \partial \tilde{q} \tilde{q}^3 - \partial q \tilde{q}^3 | f) / 2 \\ &\Rightarrow j (-\partial q^2 \tilde{q} \tilde{q} - \partial q \tilde{q}^2 \tilde{q} + \partial q \tilde{q}^2 \tilde{q} + \partial \tilde{q} \tilde{q} \tilde{q}^2 + \partial q^3 \tilde{q} + \partial \tilde{q}^3 \tilde{q} - \partial \tilde{q} \tilde{q}^3 - \partial q \tilde{q}^3 | f) / 2, \end{aligned} \quad (5.3)$$

$$\operatorname{div} \mathbf{E} = \partial E_x / \partial X + \partial E_y / \partial Y + \partial E_z / \partial Z = 0 \quad (5.4)$$

$$\begin{aligned}
\partial H_x / \partial X &= (\partial GX | f) = [i (\partial q\tilde{q} - \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) | j (\partial q\bar{q} - \partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \rightarrow \\
\partial H_y / \partial Y &= -(\partial NY | f) = -[ij (\partial q^2 - \partial \bar{q}^2 - \partial \tilde{q}^2 + \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 | (\partial q\tilde{q} + \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \Rightarrow \\
\partial H_z / \partial Z &= (\partial KZ | f) = [(\partial q^2 + \partial \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 + \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 | ij (\partial q\tilde{q} - \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \Rightarrow \\
&\rightarrow ij (\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} - \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 | f) \\
&\Rightarrow -ij (\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} - \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{\bar{q}} - \partial \bar{q}^3 \tilde{q} - \partial \bar{q}\tilde{q}^3 + \partial q\tilde{\bar{q}}^3 | f) / 2 \\
&\Rightarrow ij (-\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} + \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{\bar{q}} - \partial \bar{q}^3 \tilde{q} - \partial \bar{q}\tilde{q}^3 + \partial q\tilde{\bar{q}}^3 | f) / 2
\end{aligned} \tag{5.5}$$

$$\operatorname{div} \mathbf{H} = \partial H_x / \partial X + \partial H_y / \partial Y + \partial H_z / \partial Z = 0 \tag{5.6}$$

$$\begin{aligned}
\partial H_z / \partial Y &= (\partial KY | f) = [(\partial q^2 + \partial \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 + \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 | (\partial q\tilde{q} + \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \rightarrow \\
\partial H_y / \partial Z &= -(\partial NZ | f) = -[ij (\partial q^2 - \partial \bar{q}^2 - \partial \tilde{q}^2 + \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 | ij (\partial q\tilde{q} - \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \Rightarrow \\
\partial E_x / \partial T &= (\partial FT | f) = [(\partial q\tilde{q} + \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) | (\partial q\bar{q} + \partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \Rightarrow \\
&\rightarrow (\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} + \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{\bar{q}} + \partial \bar{q}^3 \tilde{q} + \partial \bar{q}\tilde{q}^3 + \partial q\tilde{\bar{q}}^3 | f) / 2 \\
&\Rightarrow (-\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} - \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{\bar{q}} + \partial \bar{q}^3 \tilde{q} + \partial \bar{q}\tilde{q}^3 + \partial q\tilde{\bar{q}}^3 | f) / 2 \\
&\Rightarrow (\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} + \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 | f)
\end{aligned} \tag{5.7}$$

$$\partial H_z / \partial Y - \partial H_y / \partial Z = \partial E_x / \partial T \tag{5.8}$$

$$\begin{aligned}
\partial H_x / \partial Z &= (\partial GZ | f) = [i (\partial q\tilde{q} - \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) | ij (\partial q\tilde{q} - \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \rightarrow \\
\partial H_z / \partial X &= (\partial KX | f) = [(\partial q^2 + \partial \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 + \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 | j (\partial q\bar{q} - \partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \Rightarrow \\
\partial E_y / \partial T &= -(\partial MT | f) = -[j (\partial q^2 + \partial \bar{q}^2 - \partial \tilde{q}^2 - \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 | (\partial q\bar{q} + \partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \Rightarrow \\
&\rightarrow -j (\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} + \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 | f) \\
&\Rightarrow j (-\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} - \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{\bar{q}} + \partial \bar{q}^3 \tilde{q} - \partial \bar{q}\tilde{q}^3 - \partial q\tilde{\bar{q}}^3 | f) / 2 \\
&\Rightarrow -j (\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} + \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{\bar{q}} + \partial \bar{q}^3 \tilde{q} - \partial \bar{q}\tilde{q}^3 - \partial q\tilde{\bar{q}}^3 | f) / 2
\end{aligned} \tag{5.9}$$

$$\partial H_x / \partial Z - \partial H_z / \partial X = \partial E_y / \partial T \tag{5.10}$$

$$\begin{aligned}
\partial H_y / \partial X &= -(\partial NX | f) = -[ij (\partial q^2 - \partial \bar{q}^2 - \partial \tilde{q}^2 + \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 | j (\partial q\bar{q} - \partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \rightarrow \\
\partial H_x / \partial Y &= (\partial GY | f) = [i (\partial q\tilde{q} - \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) | (\partial q\tilde{q} + \partial \bar{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \Rightarrow \\
\partial E_z / \partial T &= -(\partial LT | f) = -[i (\partial q^2 - \partial \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 - \partial \tilde{\bar{q}}^2) / 2 | (\partial q\bar{q} + \partial \tilde{q}\tilde{\bar{q}}) | f] \Rightarrow \\
&\rightarrow -i (-\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} + \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{\bar{q}} - \partial \bar{q}^3 \tilde{q} + \partial \bar{q}\tilde{q}^3 - \partial q\tilde{\bar{q}}^3 | f) / 2 \\
&\Rightarrow i (\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} - \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 | f) \\
&\Rightarrow -i (\partial q^2 \bar{q}\tilde{q} - \partial q\bar{q}^2 \tilde{\bar{q}} + \partial q\tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} - \partial \bar{q}\tilde{q}\tilde{\bar{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{\bar{q}} - \partial \bar{q}^3 \tilde{q} + \partial \bar{q}\tilde{q}^3 - \partial q\tilde{\bar{q}}^3 | f) / 2
\end{aligned} \tag{5.11}$$

$$\partial H_y / \partial X - \partial H_x / \partial Y = \partial E_z / \partial T \quad (5.12)$$

$$\text{rot } \mathbf{H} = \partial \mathbf{E} / \partial T \quad (5.13)$$

где векторное уравнение (5.13) объединяет в себе уравнения (5.8), (5.10) и (5.12).

$$\begin{aligned} \partial E_z / \partial Y &= - (\partial LY | f) = - [i (\partial q^2 - \partial \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 - \partial \bar{\tilde{q}}^2) / 2 | (\partial q \tilde{q} + \partial \bar{q} \bar{\tilde{q}}) | f] \rightarrow \\ \partial E_y / \partial Z &= - (\partial MZ | f) = - [j (\partial q^2 + \partial \bar{q}^2 - \partial \tilde{q}^2 - \partial \bar{\tilde{q}}^2) / 2 | ij (\partial q \tilde{q} - \partial \bar{q} \bar{\tilde{q}}) | f] \Rightarrow \\ \partial H_x / \partial T &= (\partial GT | f) = [i (\partial q \tilde{q} - \partial \bar{q} \bar{\tilde{q}}) | (\partial q \bar{q} + \partial \tilde{q} \bar{\tilde{q}}) | f] \Rightarrow \\ &\rightarrow -i (\partial q^2 \bar{q} \tilde{q} - \partial q \bar{q}^2 \tilde{q} + \partial q \tilde{q}^2 \bar{q} - \partial \bar{q} \tilde{q} \bar{\tilde{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{q} - \partial \bar{q}^3 \tilde{q} + \partial \bar{q} \tilde{q}^3 - \partial q \tilde{q}^3 | f) / 2 \\ &\Rightarrow -i (-\partial q^2 \bar{q} \tilde{q} + \partial q \bar{q}^2 \tilde{q} - \partial q \tilde{q}^2 \bar{q} + \partial \bar{q} \tilde{q} \bar{\tilde{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{q} - \partial \bar{q}^3 \tilde{q} + \partial \bar{q} \tilde{q}^3 - \partial q \tilde{q}^3 | f) / 2 \\ &\Rightarrow i (\partial q^2 \bar{q} \tilde{q} - \partial q \bar{q}^2 \tilde{q} + \partial q \tilde{q}^2 \bar{q} - \partial \bar{q} \tilde{q} \bar{\tilde{q}}^2 | f) \end{aligned} \quad (5.14)$$

$$\partial E_z / \partial Y - \partial E_y / \partial Z = -\partial H_x / \partial T \quad (5.15)$$

$$\begin{aligned} \partial E_x / \partial Z &= (\partial FZ | f) = [(\partial q \tilde{q} + \partial \bar{q} \bar{\tilde{q}}) | ij (\partial q \tilde{q} - \partial \bar{q} \bar{\tilde{q}}) | f] \rightarrow \\ \partial E_z / \partial X &= - (\partial LX | f) = - [i (\partial q^2 - \partial \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 - \partial \bar{\tilde{q}}^2) | j (\partial q \bar{q} - \partial \tilde{q} \bar{\tilde{q}}) | f] / 2 \Rightarrow \\ \partial H_y / \partial T &= - (\partial NT | f) = - [ij (\partial q^2 - \partial \bar{q}^2 - \partial \tilde{q}^2 + \partial \bar{\tilde{q}}^2) | (\partial q \bar{q} + \partial \tilde{q} \bar{\tilde{q}}) | f] / 2 \Rightarrow \\ &\rightarrow ij (\partial q^2 \bar{q} \tilde{q} - \partial q \bar{q}^2 \tilde{q} - \partial q \tilde{q}^2 \bar{q} + \partial \bar{q} \tilde{q} \bar{\tilde{q}}^2 | f) \\ &\Rightarrow -ij (-\partial q^2 \bar{q} \tilde{q} + \partial q \bar{q}^2 \tilde{q} + \partial q \tilde{q}^2 \bar{q} - \partial \bar{q} \tilde{q} \bar{\tilde{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{q} - \partial \bar{q}^3 \tilde{q} - \partial \bar{q} \tilde{q}^3 + \partial q \tilde{q}^3 | f) / 2 \\ &\Rightarrow -ij (\partial q^2 \bar{q} \tilde{q} - \partial q \bar{q}^2 \tilde{q} - \partial q \tilde{q}^2 \bar{q} + \partial \bar{q} \tilde{q} \bar{\tilde{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{q} - \partial \bar{q}^3 \tilde{q} - \partial \bar{q} \tilde{q}^3 + \partial q \tilde{q}^3 | f) / 2 \end{aligned} \quad (5.16)$$

$$\partial E_x / \partial Z - \partial E_z / \partial X = -\partial H_y / \partial T \quad (5.17)$$

$$\begin{aligned} \partial E_y / \partial X &= - (\partial MX | f) = - [j (\partial q^2 + \partial \bar{q}^2 - \partial \tilde{q}^2 - \partial \bar{\tilde{q}}^2) / 2 | j (\partial q \bar{q} - \partial \tilde{q} \bar{\tilde{q}}) | f] \rightarrow \\ \partial E_x / \partial Y &= (\partial FY | f) = [(\partial q \tilde{q} + \partial \bar{q} \bar{\tilde{q}}) | (\partial q \tilde{q} + \partial \bar{q} \bar{\tilde{q}}) | f] \Rightarrow \\ \partial H_z / \partial T &= (\partial KT | f) = [(\partial q^2 + \partial \bar{q}^2 + \partial \tilde{q}^2 + \partial \bar{\tilde{q}}^2) / 2 | (\partial q \bar{q} + \partial \tilde{q} \bar{\tilde{q}}) | f] \Rightarrow \\ &\rightarrow - (-\partial q^2 \bar{q} \tilde{q} - \partial q \bar{q}^2 \tilde{q} - \partial q \tilde{q}^2 \bar{q} - \partial \bar{q} \tilde{q} \bar{\tilde{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{q} + \partial \bar{q}^3 \tilde{q} + \partial \bar{q} \tilde{q}^3 + \partial q \tilde{q}^3 | f) / 2 \\ &\Rightarrow (\partial q^2 \bar{q} \tilde{q} + \partial q \bar{q}^2 \tilde{q} + \partial q \tilde{q}^2 \bar{q} + \partial \bar{q} \tilde{q} \bar{\tilde{q}}^2 | f) \\ &\Rightarrow (\partial q^2 \bar{q} \tilde{q} + \partial q \bar{q}^2 \tilde{q} + \partial q \tilde{q}^2 \bar{q} + \partial \bar{q} \tilde{q} \bar{\tilde{q}}^2 + \partial q^3 \tilde{q} + \partial \bar{q}^3 \tilde{q} + \partial \bar{q} \tilde{q}^3 + \partial q \tilde{q}^3 | f) / 2 \end{aligned} \quad (5.18)$$

$$\partial E_y / \partial X - \partial E_x / \partial Y = -\partial H_z / \partial T \quad (5.19)$$

$$\text{rot } \mathbf{E} = -\partial \mathbf{H} / \partial T \quad (5.20)$$

где векторное уравнение (5.20) объединяет в себе уравнения (5.15), (5.17) и (5.19).

Таким образом, производные (5.1) удовлетворяют уравнениям Максвелла (5.4), (5.6) и (5.13), (5.20) для электромагнитной волны. Эти уравнения никак не связаны с зарядами и токами и описывают процессы, имеющие лишь световую скорость ($c = 1$). Поэтому мы их также называем *изотропными*. Отметим при этом, что и производные (5.1), и скалярные или векторные по виду уравнения из (5.2)–(5.20) фактически являются B -векторными. Им удовлетворяет произвольная дифференцируемая B -векторная функция f .

Отметим также, что выбор обозначений \mathbf{E} и \mathbf{H} всё ещё остаётся условным, а сами эти величины — совершенно равноправными. Они выражены через производные по переменным \mathcal{A} и \mathcal{B} , а не через производные по переменным T, X, Y, Z . По этой причине невозможно приписать им полярный или аксиальный характер, как и самим переменным \mathcal{A} и \mathcal{B} , или выразить их через какое-то подобие 4-векторного потенциала (φ, \mathbf{A}). Если бы для описания величин E_i и H_i , вместо производных (5.1) $\partial f/\partial \mathcal{A}_i$ и $\partial f/\partial \mathcal{B}_i$ были выбраны производные $(-\partial f/\partial \mathcal{A}_i)$ и $(-\partial f/\partial \mathcal{B}_i)$, то для совпадения с уравнениями Максвелла с учётом всех знаков, обозначения E_i и H_i потребовалось бы поменять местами. Для окончательного выбора обозначений необходимо введение понятий заряда и тока, что выходит за рамки данной работы.

6 B -преобразование операторов дифференцирования. Преобразования Лоренца

Будем рассматривать B -преобразование [1, 2:2.1] B -вектора как замену переменной дифференцирования: $q_1 \rightarrow q_2 = q_1 q$, где q — постоянный множитель. Тогда при $\det q = 1$, получим

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial q_2} &= \frac{1}{q} \frac{\partial}{\partial q_1} = \frac{\bar{q}\tilde{q}\tilde{\tilde{q}}}{\det q} \frac{\partial}{\partial q_1} = \bar{q}\tilde{q}\tilde{\tilde{q}} \frac{\partial}{\partial q_1} \\ \frac{\partial^2}{\partial q_2 \partial \bar{q}_2} &= \frac{1}{q\bar{q}} \frac{\partial^2}{\partial q_1 \partial \bar{q}_1} = \frac{\tilde{q}\tilde{\tilde{q}}}{\det q} \frac{\partial^2}{\partial q_1 \partial \bar{q}_1} = \tilde{q}\tilde{\tilde{q}} \frac{\partial^2}{\partial q_1 \partial \bar{q}_1} \\ \frac{\partial^3}{\partial q_2 \partial \bar{q}_2 \partial \tilde{q}_2} &= \frac{1}{q\bar{q}\tilde{q}} \frac{\partial^3}{\partial q_1 \partial \bar{q}_1 \partial \tilde{q}_1} = \frac{\tilde{\tilde{q}}}{\det q} \frac{\partial^3}{\partial q_1 \partial \bar{q}_1 \partial \tilde{q}_1} = \tilde{\tilde{q}} \frac{\partial^3}{\partial q_1 \partial \bar{q}_1 \partial \tilde{q}_1} \\ &\frac{\partial^4}{\partial q_2 \partial \bar{q}_2 \partial \tilde{q}_2 \partial \tilde{\tilde{q}}_2} = \frac{\partial^4}{\partial q_1 \partial \bar{q}_1 \partial \tilde{q}_1 \partial \tilde{\tilde{q}}_1}. \end{aligned} \tag{6.1}$$

Таким образом, для ∂ -операторов по B -переменным, B -преобразование сводится к *делению* на соответствующие значения этого преобразования. При $\det q = 1$ это же преобразование можно рассматривать как *умножение* на значения, сопряжённые переменным дифференцирования. Напомним, что при переходе к конкретному дифференциальному уравнению в обе части операторного уравнения следует подставлять *одну и ту же* функцию. Например, для подстановки в первое уравнение (6.1) может быть взята функция $f(q_2, \bar{q}_2, \tilde{q}_2, \tilde{\tilde{q}}_2)$. После чего, для выполнения дифференцирования в правой части производится замена переменной:

$$\frac{\partial f(q_2, \bar{q}_2, \tilde{q}_2, \tilde{\tilde{q}}_2)}{\partial q_2} = \frac{1}{q} \frac{\partial f(q_2, \bar{q}_2, \tilde{q}_2, \tilde{\tilde{q}}_2)}{\partial q_1} \rightarrow \frac{\partial f(q_2, \bar{q}_2, \tilde{q}_2, \tilde{\tilde{q}}_2)}{\partial q_2} = \frac{1}{q} \frac{\partial f(qq_1, \bar{q}\bar{q}_1, \tilde{q}\tilde{q}_1, \tilde{\tilde{q}}\tilde{\tilde{q}}_1)}{\partial q_1}.$$

Для 4-векторных операторов (2.9) получим:

$$\begin{aligned}
 \partial q_2 \bar{q}_2 &= \tilde{q} \tilde{q} \partial q_1 \bar{q}_1 \\
 (\partial T_2 + j \partial X_2) &= \tilde{q} \tilde{q} (\partial T_1 + j \partial X_1) = \exp(-j2\gamma) (\partial T_1 + j \partial X_1) = \\
 &= (\operatorname{ch} 2\gamma - j \operatorname{sh} 2\gamma) (\partial T_1 + j \partial X_1) = (\operatorname{ch} 2\gamma \partial T_1 - \operatorname{sh} 2\gamma \partial X_1) + j (\operatorname{ch} 2\gamma \partial X_1 - \operatorname{sh} 2\gamma \partial T_1) \\
 \partial q_2 \tilde{q}_2 &= \bar{q} \bar{q} \partial q_1 \tilde{q}_1 \\
 (\partial Y_2 - ij \partial Z_2) &= \bar{q} \bar{q} (\partial Y_1 - ij \partial Z_1) = \exp(-ij2\delta) (\partial Y_1 - ij \partial Z_1) = \\
 &= (\cos 2\delta - ij \sin 2\delta) (\partial Y_1 - ij \partial Z_1) = (\cos 2\delta \partial Y_1 - \sin 2\delta \partial Z_1) - ij (\sin 2\delta \partial Y_1 + \cos 2\delta \partial Z_1) \\
 \partial q_2 \tilde{q}_2 &= \bar{q} \bar{q} \partial q_1 \bar{q}_1 \\
 (\partial F_2 - i \partial G_2) &= \bar{q} \bar{q} (\partial F_1 - i \partial G_1) = \exp(-i2\beta) (\partial F_1 - i \partial G_1) = \\
 &= (\cos 2\beta - i \sin 2\beta) (\partial F_1 - i \partial G_1) = (\cos 2\beta \partial F_1 - \sin 2\beta \partial G_1) - i (\sin 2\beta \partial F_1 + \cos 2\beta \partial G_1).
 \end{aligned} \tag{6.2}$$

То есть, $\alpha 0$ -преобразование B -векторов (и связанное с ним преобразование 4-радиус-векторов) вызывает соответствующие преобразования ∂ -операторов по координатам этих 4-векторов. В частности, преобразованию Лоренца [1, 2:2.6] 4-координат соответствует следующее преобразование операторов:

$$\partial T_2 + j \partial X_2 = [\partial T_1 - V \partial X_1 + j (\partial X_1 - V \partial T_1)] / \sqrt{1 - V^2} \tag{6.3}$$

$$\partial T_2 = (\partial T_1 - V \partial X_1) / \sqrt{1 - V^2}, \quad \partial X_2 = (\partial X_1 - V \partial T_1) / \sqrt{1 - V^2} \tag{6.4}$$

$$E_2 = (E_1 + V p_{1x}) / \sqrt{1 - V^2}, \quad p_{2x} = (p_{1x} + V E_1) / \sqrt{1 - V^2} \tag{6.5}$$

Уравнения (6.4) представляют собой составляющие B -векторного уравнения (6.3). Уравнения (6.5) получены подстановкой соотношений (3.8) в операторы (6.4).

Для преобразования операторов $\{\partial K.. \partial N\}$, с учётом (2.10), запишем:

$$\begin{aligned}
 \partial q_2^2 &= q^{-2\partial} q_1^2 \\
 \partial K_2 - i \partial L_2 + j \partial M_2 - ij \partial N_2 &= \\
 &= \exp[-2(\alpha + i\beta + j\gamma + ij\delta)] (\partial K_1 - i \partial L_1 + j \partial M_1 - ij \partial N_1) = \\
 &= \exp[-2(\alpha + i\beta)] \{ (\partial K_1 - i \partial L_1) \operatorname{ch} 2(\gamma + i\delta) - (\partial M_1 - i \partial N_1) \operatorname{sh} 2(\gamma + i\delta) + \\
 &\quad + j [(\partial M_1 - i \partial N_1) \operatorname{ch} 2(\gamma + i\delta) - (\partial K_1 - i \partial L_1) \operatorname{sh} 2(\gamma + i\delta)] \}
 \end{aligned} \tag{6.6}$$

Для γ -преобразования при $(\alpha = \beta = \delta = 0)$ из (6.6) следует:

$$\begin{aligned}
 (\partial K_2 - i \partial L_2) + j (\partial M_2 - i \partial N_2) &= \\
 &= (\partial K_1 - i \partial L_1) \operatorname{ch} 2\gamma - (\partial M_1 - i \partial N_1) \operatorname{sh} 2\gamma + j [(\partial M_1 - i \partial N_1) \operatorname{ch} 2\gamma - (\partial K_1 - i \partial L_1) \operatorname{sh} 2\gamma] \\
 H_{2z} + i E_{2z} + j (-E_{2y} + i H_{2y}) &= \\
 &= (H_{1z} + i E_{1z}) \operatorname{ch} 2\gamma - (-E_{1y} + i H_{1y}) \operatorname{sh} 2\gamma + j [(-E_{1y} + i H_{1y}) \operatorname{ch} 2\gamma - (H_{1z} + i E_{1z}) \operatorname{sh} 2\gamma]
 \end{aligned} \tag{6.7}$$

откуда после разделения по j - и i -составляющим получим:

$$\begin{aligned}
 E_{2y} &= E_{1y} \operatorname{ch} 2\gamma + H_{1z} \operatorname{sh} 2\gamma, & H_{2y} &= H_{1y} \operatorname{ch} 2\gamma - E_{1z} \operatorname{sh} 2\gamma \\
 E_{2z} &= E_{1z} \operatorname{ch} 2\gamma - H_{1y} \operatorname{sh} 2\gamma, & H_{2z} &= H_{1z} \operatorname{ch} 2\gamma + E_{1y} \operatorname{sh} 2\gamma \\
 E_{2x} &= E_{1x}, & H_{2x} &= H_{1x} \\
 E_{2y} &= (E_{1y} + V H_{1z}) / \sqrt{1 - V^2}, & H_{2y} &= (H_{1y} - V E_{1z}) / \sqrt{1 - V^2} \\
 E_{2z} &= (E_{1z} - V H_{1y}) / \sqrt{1 - V^2}, & H_{2z} &= (H_{1z} + V E_{1y}) / \sqrt{1 - V^2}
 \end{aligned} \tag{6.8}$$

где учтена также независимость $E_x = \partial f / \partial F$ и $H_x = \partial f / \partial G$ от γ .

Таким образом, формулы (6.8) полностью совпадают с формулами преобразований Лоренца для составляющих электромагнитного поля.

7 Инварианты B -преобразования

Для невырожденных B -чисел, любой B -вектор q_2 может быть получен из произвольного B -вектора q_1 умножением на соответствующее B -число q . В этом смысле, рассмотренные в предыдущем разделе B -преобразования (6.1) имеют общий характер, хотя и сводятся к обычному умножению. Рассмотрим два типа инвариантов, естественным образом вытекающих из этого свойства.

При $\alpha 0$ -преобразовании инвариантными будут такие операторы или произведения операторов, для которых преобразование в итоге сводится к делению (или умножению) на $\det q = 1$. Например,

$$\frac{\partial^4}{\partial q \partial \bar{q} \partial \tilde{q} \partial \tilde{\bar{q}}}, \quad \frac{\partial^3}{\partial q \partial \bar{q} \partial \tilde{q}} \cdot \frac{\partial}{\partial \tilde{\bar{q}}}, \quad \frac{\partial^2}{\partial q \partial \bar{q}} \cdot \frac{\partial^2}{\partial \tilde{q} \partial \tilde{\bar{q}}}, \quad \frac{\partial^2}{\partial q \partial \bar{q}} \cdot \frac{\partial}{\partial \tilde{q}} \cdot \frac{\partial}{\partial \tilde{\bar{q}}}, \quad \frac{\partial}{\partial q} \cdot \frac{\partial}{\partial \bar{q}} \cdot \frac{\partial}{\partial \tilde{q}} \cdot \frac{\partial}{\partial \tilde{\bar{q}}} \tag{7.1}$$

Кроме непосредственно операторов (7.1) инвариантными будут и их аналоги, отличающиеся распределением переменных дифференцирования ($q, \bar{q}, \tilde{q}, \tilde{\bar{q}}$) между сомножителями. Отметим, что в разных сомножителях одного инвариантного произведения дифференцируемые функции могут быть различными.

Из неизменности выражений типа (7.1) следует, например, что операторы (4.1) и (4.2) являются инвариантами $\alpha 0$ -преобразования и, тем самым, уравнения (4.4) описывают 4-векторы (ковекторы), характер которых (изотропный, времениподобный, пространственно-подобный) зависит от соотношения инвариантов (4.2). Волновое же уравнение (3.7) от значения инварианта (4.1) (или (3.3)) не зависит и всегда остаётся изотропным.

Если оператор дифференцирования по некоторому набору B -переменных умножить на этот же набор B -переменных, то такая конструкция окажется инвариантом любого B -преобразования (в том числе, при $\det q \neq 1$). Например, выражения

$$q \frac{\partial}{\partial q}, \quad \tilde{q} \frac{\partial}{\partial \tilde{q}}, \quad q \bar{q} \frac{\partial^2}{\partial q \partial \bar{q}}, \quad \tilde{q}^2 \tilde{\bar{q}} \frac{\partial^3}{\partial \tilde{q}^2 \partial \tilde{\bar{q}}} \quad \text{и т.п.} \tag{7.2}$$

останутся неизменными, так как однотипные, но взаимно обратные преобразования алгебраического и дифференциального сомножителей будут сокращаться. Так, из

$$\begin{aligned}
 2q\bar{q} \partial q \bar{q} &= (T + jX) (\partial T + j \partial X) = (T \partial T + X \partial X) + j (T \partial X + X \partial T) \\
 2q\tilde{q} \partial q \tilde{q} &= (Y + ijZ) (\partial Y - ij \partial Z) = (Y \partial Y + Z \partial Z) - ij (Y \partial Z - Z \partial Y) \\
 2q\tilde{q} \partial q \tilde{q} &= (F + iG) (\partial F - i \partial G) = (F \partial F + G \partial G) - i (F \partial G - G \partial F)
 \end{aligned} \tag{7.3}$$

в обозначениях (3.8) и (5.1) получим следующий набор инвариантов B -преобразования:

$$\begin{aligned} (T\mathcal{E} - Xp_x) - j(Tp_x - X\mathcal{E}) &= \text{Inv} \\ -(Yp_y + Zp_z) + ij(Yp_z - Zp_y) &= \text{Inv} \\ (\mathcal{A}_xE_x + \mathcal{B}_xH_x) - i(\mathcal{A}_xH_x - \mathcal{B}_xE_x) &= \text{Inv} \end{aligned} \quad (7.4)$$

Сопряжённые выражения соотношений (7.3) и (7.4), отличающиеся знаком при i , j и ij , здесь не записаны, но также являются инвариантами. Сохраняться будут и всевозможные суммы, разности и произведения этих инвариантов.

Так, следствием первых двух равенств (7.4) и их сопряжённых выражений будет инвариант

$$(T\mathcal{E} - Xp_x - Yp_y - Zp_z) = \text{Inv}, \quad (7.5)$$

который представляет собой псевдоевклидово скалярное произведение 4-векторов (T, \mathbf{R}) и $(\mathcal{E}, \mathbf{p})$. Тогда как инварианты

$$(Tp_x - X\mathcal{E}) \quad \text{и} \quad (Yp_z - Zp_y) = M_x \quad (7.6)$$

являются сохраняющимися компонентами 4-тензора момента $(T\mathbf{p} - \mathbf{R}\mathcal{E}, \mathbf{M})$.

Из произведения квадрата B -вектора и его ∂ -оператора

$$\begin{aligned} 2q^2 \partial q^2 &= (K + iL + jM + ijN) (\partial K - i^\partial L + j^\partial M - ij^\partial N) = \\ &= (K^\partial K + L^\partial L + M^\partial M + N^\partial N) + i(L^\partial K - K^\partial L + N^\partial M - M^\partial N) + \\ &+ j(M^\partial K + N^\partial L + K^\partial M + L^\partial N) + ij(N^\partial K - M^\partial L + L^\partial M - K^\partial N) \end{aligned} \quad (7.7)$$

в обозначениях (4.5) и (5.1) вытекает следующее выражение

$$\begin{aligned} (\mathcal{A}_yE_y + \mathcal{A}_zE_z + \mathcal{B}_yH_y + \mathcal{B}_zH_z) + i(-\mathcal{A}_yH_y - \mathcal{A}_zH_z + \mathcal{B}_yE_y + \mathcal{B}_zE_z) + \\ + j(-\mathcal{A}_yH_z + \mathcal{A}_zH_y + \mathcal{B}_yE_z - \mathcal{B}_zE_y) + ij(-\mathcal{A}_yE_z + \mathcal{A}_zE_y - \mathcal{B}_yH_z + \mathcal{B}_zH_y) = \text{Inv} \end{aligned} \quad (7.8)$$

которое вместе с третьей строкой в (7.4) характеризует инварианты B -преобразования для системы тензоров $(\mathcal{A}, \mathcal{B})$ и (\mathbf{E}, \mathbf{H}) .

Из соотношений типа (7.1), (7.2) могут быть получены и другие инварианты B -преобразования. Однако, ограничимся этими примерами, как наиболее показательными.

Заключение

Об аналитической функции

При конструировании новых гиперкомплексных чисел, считается весьма важным развить исчисление таких гиперкомплексных переменных до уровня теории их *аналитических* функций [7, 8]. В нашей работе ∂ -операторы построены исходя из того, что B -векторная функция аналитической *не является*. Она зависит от всех сопряжённых форм своих аргументов как обычная функция четырёх переменных: $f(a, b, c, d) = f(u, v, \bar{u}, \bar{v}) = f(q, \bar{q}, \tilde{q}, \bar{\tilde{q}})$. Для получения дифференциальных соотношений физического характера в 4-пространстве, задействованы все первые производные этой B -векторной функции, а также их повторные и смешанные производные более высоких порядков. В случае аналитической функции $f(q)$, когда три из четырёх производных $\partial f/\partial q$, $\partial f/\partial \bar{q}$, $\partial f/\partial \tilde{q}$, $\partial f/\partial \bar{\tilde{q}}$ равны нулю, реализация такого подхода оказалась бы невозможной. Таким образом, развитие анализа N -комплексных функций по принципам математического анализа функций n переменных представляется нам не менее важным и перспективным, чем разработка аналитического аспекта.

Вырожденные приращения аргумента

В (1.3) действительные функции A, B, C, D определены как дифференцируемые по своим действительным аргументам a, b, c, d . Тем самым в (1.3) функция $f(a, b, c, d)$ определена как дифференцируемая в смысле \mathbb{R}^4 . Операторные уравнения (1.8) выражают производные по переменным $q, \bar{q}, \tilde{q}, \tilde{\bar{q}}$ через производные по переменным a, b, c, d . Например,

$$\partial f / \partial q = (\partial f / \partial a - i \partial f / \partial b + j \partial f / \partial c - ij \partial f / \partial d) / 4$$

В силу определённости правой части, такое уравнение фактически является *определением* его левой части, то есть производной $\partial f / \partial q$. На приращения (дифференциалы) аргументов da, db, dc, dd , а значит и на $dq = da + idb + jdc + ijdd$, никаких ограничений не наложено. В частности, в случае вырожденного приращения аргумента dq , когда $da + idb = dc + idd$, получим вырожденное значение производной:

$$\partial f / \partial q = (\partial f / \partial a - i \partial f / \partial b + j \partial f / \partial a - ij \partial f / \partial b) / 4 = (1 + j) (\partial f / \partial a - i \partial f / \partial b) / 4$$

Сам факт того, что производная B -векторной функции может принимать вырожденные значения вполне закономерен, и для изложенного материала критическим не является.

Зависимость переменных

Для B -векторной функции (1.3) и её производных независимыми являются переменные (a, b, c, d) , которые по определению могут принимать произвольные действительные значения. Аналогично комплексному анализу [5, 6], аргументами формально считаются и четвёрки переменных (u, v, \bar{u}, \bar{v}) и $(q, \bar{q}, \tilde{q}, \tilde{\bar{q}})$. Это, конечно, не означает, что сопряжённым формам бикомплексной переменной можно присваивать значения независимо друг от друга, но лишь отражает факт взаимно однозначного и линейного их выражения через аргументы (a, b, c, d) согласно (1.1).

B -пространство характеризуется четырьмя координатами (a, b, c, d) . Переменные $\{T..N\}$ являются их функциями [1, 2:1.1], [1, 2:4.1]. Вычисление показывает, что ранг функционального определителя $D(T, X, Y, Z, F, G, K, L, M, N) / D(a, b, c, d)$ равен четырём. В принципе, при исключении переменных (a, b, c, d) , в качестве независимых можно выделить четыре переменных из совокупности $\{T..N\}$. Подчеркнём однако, что переменные T, X, Y, Z независимыми *не являются*. Это следует, прежде всего, из вычисления функционального определителя. А при последующей физической интерпретации подтверждается уравнением [1, 2:1.4], в которое T, X, Y, Z входят как координаты *изотропного* 4-вектора, лежащего на световом конусе. Поэтому в работе [1] алгебраические взаимосвязи между переменными $\{T..N\}$ устанавливались без выделения среди них некоторой конкретной «независимой четвёрки», на основе бикомплексных соотношений между переменными (a, b, c, d) .

Такой же подход реализован и в настоящей работе. Функция f через свои составляющие A, B, C, D зависит от четырёх аргументов (a, b, c, d) . Все десять операторов $\{\partial T.. \partial N\}$ выражены через операторы $\partial a, \partial b, \partial c, \partial d$ (2.6), (2.7). Тем самым, применение любого из операторов $\{\partial T.. \partial N\}$ фактически является дифференцированием по независимым переменным (a, b, c, d) . Отсюда любое дифференциальное соотношение, записанное через операторы $\{\partial T.. \partial N\}$, является своего рода формой краткой записи соответствующих им дифференциальных комплексов, построенных из операторов $\partial a, \partial b, \partial c, \partial d$. Если воспользоваться примером механики Лагранжа со связями [10], то можно сказать, что окончательный вид дифференциальных уравнений настоящей статьи определяется алгебраическими «связями» [1, 2:1.1], [1, 2:4.1] выражающими переменные $\{T..N\}$ через переменные (a, b, c, d) . Тем самым, дифференциальные уравнения этой публикации оказываются прямым следствием бикомплексных алгебраических соотношений предыдущей работы [1].

Согласно (2.8), для всех десяти переменных $\{T..N\}$ и всех десяти операторов $\{\partial T.. \partial N\}$ действие на собственную переменную даёт единицу, а на девять остальных — ноль. Мы нигде пока не использовали это свойство, и воздействовали операторами $\{\partial T.. \partial N\}$ только на саму B -векторную функцию $f(a, b, c, d)$, как это только что обсуждалось. Однако это свойство даёт нам возможность поставить вопрос: а не будут ли указанные переменные в физическом плане *выглядеть* как независимые? И не будут ли скрытые бикомплексные (алгебраические и дифференциальные) взаимосвязи между ними *восприниматься* как физические закономерности?

Волна и 4-вектор

Мы не даём пока толкования B -векторной функции f . Хотя, естественно возникает вопрос о возможности её рассмотрения как некоторого аналога квантово-механической волновой функции. Учитывая такую возможность, отметим две особенности нашего подхода, реализованные в данной работе. Во-первых, мы нигде не «заменяем» переменные их операторами или наоборот. В каждом конкретном случае мы *вычисляем* переменную путём воздействия оператора на B -векторную функцию. Другое дело, что на саму эту функцию пока не наложено никаких ограничений, кроме дифференцируемости. И во-вторых, из ∂ -операторов первого порядка $\{\partial T.. \partial N\}$ мы получаем не только дифференциальные соотношения второго *порядка*, но и выражения второй *степени*. Одни приводят к волновому уравнению и выражениям, характерным для векторного анализа, включая уравнения Максвелла (разделы 3 и 5). Другие — к алгебраическим квадратичным и билинейным 4-векторным соотношениям для производных, включая 4-вектор энергии-импульса и 4-тензор момента (разделы 4 и 7). На уровне ∂ -операторных соотношений первого порядка и первой степени эти два подхода ещё не разделяются, и содержат в себе указанный «дуализм» в скрытом виде.

Результаты и перспективы

Наша работа посвящена построению ∂ -операторов для B -векторной функции и их применению для получения дифференциальных соотношений частной теории относительности и электродинамики. Тем самым, эта статья продолжает и дополняет чисто алгебраическую публикацию [1] той же тематики. Из указанных работ следует, что бикомплексное исчисление позволяет вывести все основные *изотропные* соотношения релятивистского и электродинамического типа, но не охватывает *временноподобных* и *пространственноподобных* закономерностей. Этим определяется важность разработки следующих уровней N -комплексного исчисления и перспективность их приложения в физике.

Во-первых, это предоставит возможность описания физических явлений не только на световом конусе, но и в 4-пространстве в целом. Во-вторых, — позволит более полно обосновать уже имеющиеся физические интерпретации, носящие пока достаточно формальный характер.

Литература

- [1] Горюнов А.В. N -комплексная алгебра и изотропные релятивистские и электродинамические уравнения // *Гиперкомплексные числа в геометрии и физике*, 1(17), 2012, с. 65–105.
- [2] Ландау Л.Д., Лифшиц Е.М. *Механика. Теоретическая физика*, т. 1, М., «Наука», 1973, 208 с.
- [3] Ландау Л.Д., Лифшиц Е.М. *Теория поля. Теоретическая физика*, т.2, М., «Наука», 1973, 504 с.

- [4] Математический энциклопедический словарь. Аналитическая функция. М., «Советская энциклопедия», 1988.
- [5] Дубровин Б.А., Новиков С.П., Фоменко А.Т. Современная геометрия. Методы и приложения. М., «Наука», 1986, 759 с.
- [6] Шабат Б.В. Введение в комплексный анализ. М., «Наука», 1976.
- [7] Olariu S. Complex numbers in n dimensions. arXiv:math/0011044[math.CV], 2000.
- [8] Павлов Д.Г., Кокарев С.С. Аналитические, дифференциально-геометрические и алгебраические свойства гладких функций поличисловой переменной // *Гиперкомплексные числа в геометрии и физике*, 2(16), 2011, с. 4–53.
- [9] Фок В.А. Начала квантовой механики. М., «Наука», 1976, 376 с.
- [10] Айзерман М.А. Классическая механика. М., «Наука», 1974, 367 с.

Differential Operators of Bicomplex Function and Isotropic Relativistic and Electrodynamics Equations

A.V. Goryunov

Turan-Astana University, Astana, Kazakhstan

avgor@hotmail.ru

Concepts of bicomplex function and its differential operators in bicomplex space are considered. Interrelations of differential operators in bicomplex space and differential operators in 4-space are obtained. Thus the possibility of calculation of derivatives of bicomplex function on 4-space variables is achieved. As result, the main *differential* isotropic equations of theory of relativity and electrodynamics are obtained as direct consequence of related bicomplex *algebraic* formulas of preceded paper.

Key Words: N-complex numbers, bicomplex numbers, bicomplex function, differential operators, special theory of relativity, electrodynamics.